

# TMIII: Klausuraufgabe D/2

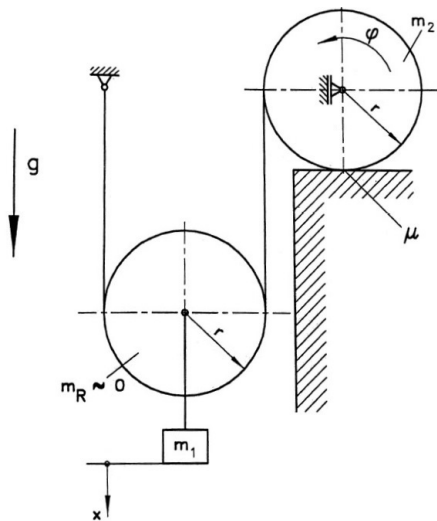
## Kinematische Bindung zweier Rollen

### I) Aufgabenstellung

Eine Masse  $m_1$  hängt über einer losen Rolle mit vernachlässigbarem Gewicht (d.h.  $m_R \approx 0$ ) an einem Seil, das auf einer zweiten Rolle (Masse:  $m_2$ ) aufgewickelt ist. Die zweite Rolle ist vertikal geführt. Zwischen ihr und dem Boden herrscht Reibung (Reibungskoeffizient:  $\mu$ ). Zum Zeitpunkt  $t = 0$  wird die Masse  $m_1$  losgelassen und wickelt das Seil von der anderen Rolle ab.

Gegeben:

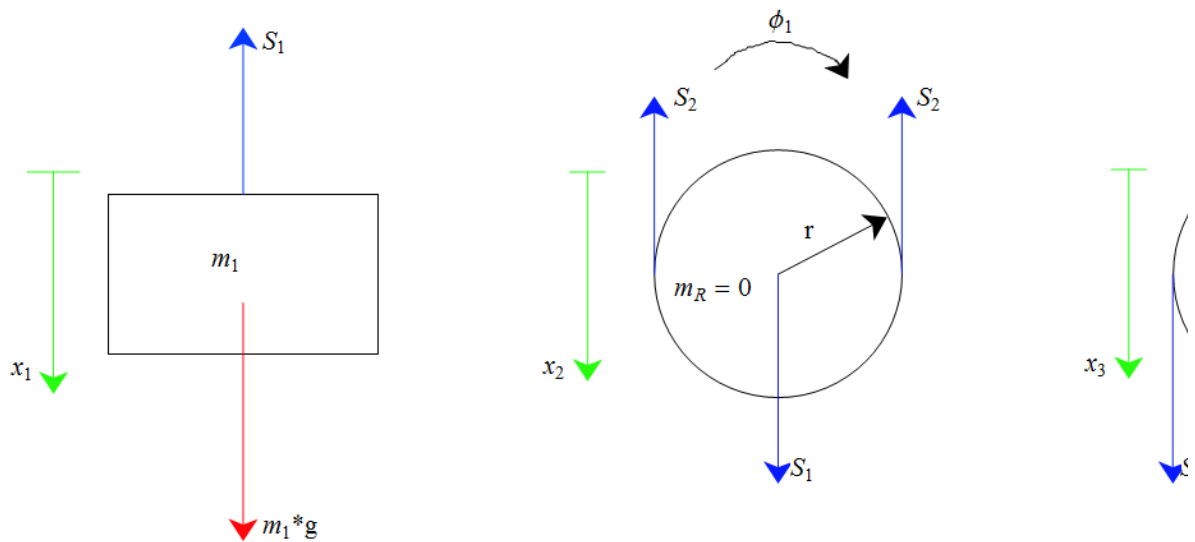
- Reibungskoeffizient:  $\mu$
- Massen:  $m_1 = 4 m$ ,  $m_2 = 3 m$ ,  $m_R \approx 0$
- Erdbeschleunigung:  $g$
- Radius:  $r$



Aufgaben:

- a) Bestimmen Sie die Beschleunigung der Masse  $m_1$ .
- b) Wie groß darf der Reibungskoeffizient  $\mu$  maximal sein, damit sich  $m_1$  in Bewegung setzt?
- c) Das Seil ist zweimal um die Rolle gewickelt. Bestimmen Sie für  $\mu = 0.2$  die Endgeschwindigkeit der Masse  $m_1$ .

### II) Freikörperbild



### III) Vorarbeit

Aus der Aufgabenstellung erkennen wir:

- Masse  $m_1$

Die Masse  $m_1$  führt nur translatorische Bewegungen aus und an ihr hängt das Seil  $S_1$ .

- Masse  $m_2$

Trotz Reibung hat die Rolle einen Momentanpol, dieser befindet sich im Schwerpunkt. Wegen dem Lager sind die Beschleunigungen in den beiden Koordinatenrichtungen  $\ddot{y} = 0$ ,  $\ddot{x} = 0$ . Durch die vertikale Führung drückt die Gewichtskraft der Rolle auf den Boden. Auf Grund der Gewichtskraft, Rotation und rauen Oberfläche entsteht Reibung.

- Masse  $m_R$

Aus der Skizze können wir schließen, dass sich der Momentanpol am linken Rand der Rolle befindet, da das Seil auf der linken Seite fest an der Wand gebunden ist. Desweiteren hängen an der Rolle beide Seile und die Masse  $m_R$  ist vernachlässigbar. Durch die rotatorische Bewegung der Masse  $m_2$  rollt sich das Seil ab. Dadurch wird das Seil  $S_2$  länger und somit bewegt sich die Masse  $m_R$  und die Masse  $m_1$  abwärts.

- Zur Kinematik:

Auf Grund des Lagers führt die Masse  $m_2$  eine rein rotatorische Bewegung um den Schwerpunkt aus. Deswegen bewegt sich das Seil  $S_2$  mit der Geschwindigkeit  $v_2 = r * \dot{\phi}_2$ . Dadurch kennen wir auch die Geschwindigkeit am rechten Rand der Masse  $m_R$ . Da sich der Momentanpol am linken Rand der Rolle befindet und die Radien beider Rollen gleich sind entsteht dadurch die Bindung  $v_2 = 2r * \dot{\phi}_1$ .

Die Schwerpunktsgeschwindigkeit der Masse  $m_R$  ist gleich der Geschwindigkeit an der Masse  $m_1$

$$\rightarrow v_1 = r * \dot{\phi}_1$$

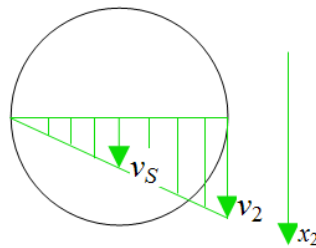
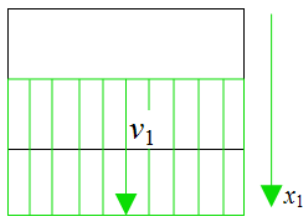
## IV) Lösung

Hier  $\ddot{x} = a$ ,  $\dot{x} = v$ ,  $x = s$

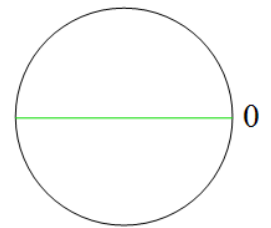
Remove["Global`\*"]

### Aufgabenteil a)

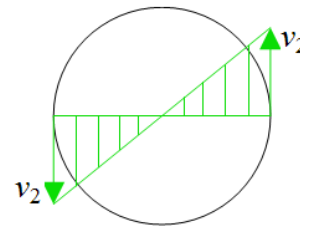
**Zusammenhänge der Bewegungen**



Translatorisch



Rotatorisch



$$m1 = 4 * m$$

$$4 \text{ m}$$

$$m2 = 3 * m$$

$$3 \text{ m}$$

**Zusammenhang zwischen  $\varphi_1$  und  $\varphi_2$**

$$a\phi 2 = 2 * a\phi 1$$

$$2 a\phi 1$$

**Zusammenhang zwischen  $a_1$  und  $\varphi_1$**

$$a\phi 1 = a1 / r$$

$$\frac{a1}{r}$$

**Berechnung von  $\theta_2$**

$$\theta 2 = 3 / 2 * m * r^2$$

$$\frac{3 \text{ m } r^2}{2}$$

**Gleichungssystem lösen mit einsetzen und auflösen**

**u01 = Solve[m1 \* a1 == m1 \* g - S1, a1]**

$$\left\{ \left\{ a1 \rightarrow \frac{4 \, g \, m - S1}{4 \, m} \right\} \right\}$$

**a1 = u01[[1, 1, 2]]**

$$\frac{4 \, g \, m - S1}{4 \, m}$$

**u02 = Solve[-S2 \* r + S3 \* r == 0, S3]**

$$\{ \{ S3 \rightarrow S2 \} \}$$

**S3 = u02[[1, 1, 2]]**

S2

**S1 = S2 + S3**

2 S2

**u03 = Solve[m2 \* g - Nk + S2 == 0, S2]**

$$\{ \{ S2 \rightarrow -3 \, g \, m + Nk \} \}$$

**S2 = u03[[1, 1, 2]]**

-3 g m + Nk

**u04 = Solve[θ2 \* aφ2 == -R \* r + S2 \* r, R]**

$$\left\{ \left\{ R \rightarrow \frac{1}{2} \, (-21 \, g \, m + 5 \, Nk) \right\} \right\}$$

**R = u04[[1, 1, 2]]**

$$\frac{1}{2} \, (-21 \, g \, m + 5 \, Nk)$$

**u05 = Solve[R == μ \* Nk, Nk]**

$$\left\{ \left\{ Nk \rightarrow -\frac{21 \, g \, m}{-5 + 2 \, \mu} \right\} \right\}$$

**Nk = u05[[1, 1, 2]]**

$$-\frac{21 \, g \, m}{-5 + 2 \, \mu}$$

**S2**

$$-3 \, g \, m - \frac{21 \, g \, m}{-5 + 2 \, \mu}$$

**S1**

$$2 \left( -3 \, g \, m - \frac{21 \, g \, m}{-5 + 2 \, \mu} \right)$$

**a1**

$$\frac{4 \text{ g m} - 2 \left( -3 \text{ g m} - \frac{21 \text{ g m}}{-5+2 \mu} \right)}{4 \text{ m}}$$

**Daraus folgt die Beschleunigung der Masse  $m_1$** **u06 = Simplify[a1]**

$$\frac{\text{g} (-2 + 5 \mu)}{-5 + 2 \mu}$$

**Aufgabenteil b)****Umstellen nach dem Reibungskoeffizienten  $\mu$  mit Nullsetzen der Beschleunigung****u07 = Solve[a1 == 0,  $\mu$ ]**

$$\left\{ \left\{ \mu \rightarrow \frac{2}{5} \right\} \right\}$$

**Der Reibungskoeffizient muss  $< \frac{2}{5}$  sein, damit sich die Masse  $m_1$  in Bewegung setzt** **$\mu1 = \text{u07}[[1, 1, 2]]$** 

$$\frac{2}{5}$$

**Aufgabenteil c)****Das Seil rollt von der Rolle  $m_2$  zweimal ab. Dies ist der Weg den die Masse  $m_1$  zurücklegt**

$$\mu2 = \frac{1}{5}$$

$$\frac{1}{5}$$

**u08 = a1 /.  $\mu \rightarrow \mu2$** 

$$\frac{5 \text{ g}}{23}$$

**Integrieren der Beschleunigung der Masse  $m_1$  zu dessen Geschwindigkeit****v1 = Integrate[u08, t]****Nochmaliges Integrieren um zur Streckenfunktion zu gelangen****s1 = Integrate[v1, t]**

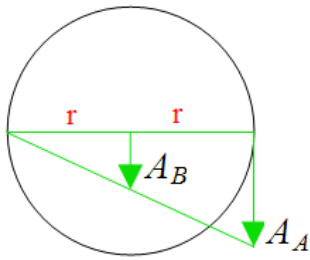
$$\frac{5 \text{ g t}^2}{46}$$

**Der Umfang der Rolle wird wie folgt berechnet** **$U = 2 * \pi * r$** 

$$2 \pi r$$

**Da sich das Seil zweimal von der Rolle abwickelt, ist der Weg zweimal dem Umfang** **$L = 2 * U$** 

$$4 \pi r$$



*Dies ist die Absenkung am Punkt  $A_A$  an der Rolle  $m_R$*

$$AA = L$$

$$4 \pi r$$

*Mit dem Strahlensatz wird die Absenkung am Punkt  $A_B$  berechnet, da dort die Masse  $m_1$  dran hängt*

$$u09 = \text{Solve}\left[\frac{AA}{2 * r} == \frac{AB}{r}, AB\right]$$

$$\{\{AB \rightarrow 2 \pi r\}\}$$

*Somit folgt die Streck die die Masse  $m_1$ , infolge der Abwicklung des Seiles, zurücklegt*

$$AB = u09[[1, 1, 2]]$$

$$2 \pi r$$

*Berechnung der Zeit, welche die Masse  $m_1$  benötigt, bis die eben berechnete Strecke zurückgelegt ist*

$$u10 = \text{Solve}[AB == s1, t]$$

$$\left\{\left\{t \rightarrow -\frac{2 \sqrt{\frac{23 \pi}{5}} \sqrt{r}}{\sqrt{g}}\right\}, \left\{t \rightarrow \frac{2 \sqrt{\frac{23 \pi}{5}} \sqrt{r}}{\sqrt{g}}\right\}\right\}$$

$$t1 = u10[[2, 1, 2]]$$

*Einsetzen der berechneten Zeit in die Geschwindigkeitsfunktion und umstellen nach der Endgeschwindigkeit*

$$u11 = \text{Solve}[v1 == vend, vend] /. t \rightarrow t1$$

$$\left\{\left\{vend \rightarrow 2 \sqrt{g} \sqrt{\frac{5 \pi}{23}} \sqrt{r}\right\}\right\}$$

*Das ist die Endgeschwindigkeit der Masse  $m_1$ , nach dem zurückgelegten Weg durch das Seilabrollen*

$$vend = u11[[1, 1, 2]]$$

$$2 \sqrt{g} \sqrt{\frac{5 \pi}{23}} \sqrt{r}$$

## V) Fazit

Der Fokus in dieser Aufgabe liegt in der Kinematischen Bindung und das Lösen des daraus entstehenden Gleichungssystems. Kinematische Bindungen sind in der Kinetik häufig anzutreffen.

Deshalb ist es wichtig, dass man die Zusammenhänge durch die Bindung verstanden hat. Man muss sich immer überlegen, ob es ein Momentanpol gibt und wo er sich befindet. Außerdem wie die Schwerpunktsgeschwindigkeiten aussehen und wie man diese mithilfe des Momentanpols auf den Umfang umrechnet (Bspl.  $x = r * \varphi$ ). Das Lösen des Gleichungssystems benötigt ein sauberes Arbeiten, da die Übersicht leicht verloren geht. Hier raten wir die schon benutzten Gleichungspaare farbig zu markieren.

Ein weiterer Teil der Kinetik ist das Aufstellen von Bedingungen. Im Aufgabenteil b) muss man sich fragen wann es keine Beschleunigung gibt und welchen Wert  $\mu$  dabei annehmen muss.

Bei c) ist es wichtig, dass man versteht warum die abgerollte Seillänge am Umfang der Rolle  $m_R$  ist und dass man dann noch auf den Schwerpunkt der Rolle mittels Strahlensatz umrechnen muss.

Denn die Masse  $m_1$  hängt am Schwerpunkt der Rolle  $m_R$ .

Auch das Integrieren der berechneten Beschleunigungsfunktion und ausrechnen eines Zeitpunktes über die Streckenfunktion mit anschließendem Einsetzen in dessen Geschwindigkeitsfunktion ist oftmals Teil einer solchen Aufgabe.